

**Correction du TD n°2 sur le chapitre V : Compléments sur les équations différentielles**

**EXERCICE N° 3** Résoudre l'équation (E) :  $\begin{vmatrix} y'' & y' \\ 2 \cos(2x) & \sin(2x) \end{vmatrix} = 0$  où  $y$  est une fonction dérivable sur  $I = ]0, +\infty[$ .

En développant le déterminant selon la ligne 1, l'équation peut s'écrire sous la forme  $a(x)y'' + b(x)y' + c(x)y = 0$  où  $a(x) = \sin(2x)$ ,  $b(x) = (\sin x)(2\cos^2 x + \sin^2 x) = (\sin x)(1 + \cos^2 x)$  et  $c(x) = 0$ . Sur  $I_k$ , la théorie s'applique puisque  $a, b, c$  sont clairements  $C^0$  sur  $\mathbb{R}$  et  $a(x) \neq 0$  sur  $I_k$ . L'ensemble des solutions  $\mathcal{S}_k$  est un espace de dimension 2 :  $\mathcal{S}_k = \text{Vect}(h_1, h_2)$  où  $h_1$  et  $h_2$  sont des solutions homogènes non colinéaires. (Pas besoin de solutions particulières puisque c'est une équation homogène)

On remarque que :  $y_1 = [x \mapsto \cos x]$  est une solution (lignes 1 et 3 du déterminant identique) mais aussi que  $y_2 = [x \mapsto \sin^2 x]$  est une solution (car  $y_2'(x) = 2 \sin x \cos x = \sin(2x)$  et  $y_2''(x) = 2 \cos(2x)$  donc lignes 1 et 2 du déterminant identique) La famille  $(y_1, y_2)$  est libre dans  $\mathbb{R}^{I_k}$  (l'une a une limite nulle en  $k\pi$  et pas l'autre) aussi  $\mathcal{S}_k = \text{Vect}(y_1, y_2)$  dans  $\mathbb{R}^{I_k}$

Autrement dit :  $\forall k \in \mathbb{Z}, \exists (a_k, b_k) \in \mathbb{R}^2, \forall x \in I_k, (k+1)\pi, y(x) = a_k(\cos x) + b_k(\sin^2 x)$

Les solutions  $y_1$  et  $y_2$  sont des solutions sur  $\mathbb{R}$  de l'équation et donc  $\text{Vect}(y_1, y_2)$  est un ensemble de solution sur  $\mathbb{R}$ . Pour ces solutions, il y a des constantes  $a$  et  $b$  telles que :  $\forall k \in \mathbb{Z}, a_k = a$  et  $b_k = b$

Mais, pour avoir une solution sur  $\mathbb{R}$ , est-il obligatoire que les suites  $(a_k)_{k \in \mathbb{Z}}$  et  $(b_k)_{k \in \mathbb{Z}}$  soient constantes ?

Pour le savoir, étudions le recollement aux réels de type  $k\pi$  lorsque  $k \in \mathbb{Z}$ .

Recollement en  $k\pi$ : Si  $y$  est une solution sur  $I$  avec  $y(x) = \begin{cases} a_{k-1}(\cos x) + b_{k-1}(\sin^2 x) & \text{si } x < k\pi \\ a_k(\cos x) + b_k(\sin^2 x) & \text{si } x > k\pi \end{cases}$  et y deux fois dérivable en  $k\pi$

La continuité impose :  $a_{k-1} \times (-1)^k + 0 = a_k \times (-1)^k + 0 \Leftrightarrow a_{k-1} = a_k$ . Celle de  $y'$  en  $k\pi$  avec  $y'(x) = \begin{cases} -a_{k-1}(\sin x) + b_{k-1}\sin(2x) & \text{si } x < k\pi \\ -a_k(\sin x) + b_k\sin(2x) & \text{si } x > k\pi \end{cases}$  est assurée.

De plus,  $y'$  doit être dérivable en  $k\pi$  donc doit admettre un DL<sub>1</sub>; or avec  $a = a_{k-1} = a_k$  et  $b$  l'un des réels  $b_k$  ou  $b_{k-1}$

$y'(k\pi + h) = -a\sin(k\pi + h) + b\sin(2k\pi + 2h) = -(-1)^k a\sin h + b\sin(2h)$   
 $= (-1)^{k+1} a(h + o(h)) + b(2h + o(h)) = ((-1)^{k+1} a + 2b)h + o(h)$

L'existence du DL<sub>1</sub> entraîne :  $(-1)^{k+1} a + 2b_k = (-1)^{k+1} a + 2b_{k-1} \Leftrightarrow b_k = b_{k-1}$

Finalement, on a obtenu que  $(a_k)_{k \in \mathbb{Z}}$  et  $(b_k)_{k \in \mathbb{Z}}$  sont des suites constantes pour assurer les recollement en  $k\pi$ . L'ensemble des solutions sur  $\mathbb{R}$  de (E) est  $\text{Vect}(y_1, y_2) = \{x \mapsto a(\cos x) + b(\sin^2 x) \mid (a, b) \in \mathbb{R}^2\}$

**EXERCICE N° 4** On considère l'équation (E) :  $t^2 y'' - ty' + y = 1 - \ln t$  à résoudre sur  $]0, +\infty[$ .

1. Déterminer une solution de l'équation homogène sous la forme  $[t \mapsto t^\alpha]$  où  $\alpha$  est un réel à déterminer.

Sur  $]0, +\infty[$ ,  $u = [t \mapsto t^\alpha]$  est une fonction dérivable (Rappel : si  $\alpha$  est réel,  $t^\alpha = e^{\alpha \ln t}$ ) avec :

$$\begin{aligned} u'(t) &= \alpha t^{\alpha-1} \text{ et } u''(t) = \alpha(\alpha-1)t^{\alpha-2} \\ t^2 u''(t) - tu'(t) + u(t) &= 0 \Leftrightarrow \alpha(\alpha-1)t^{\alpha} - \alpha t^{\alpha-1} + t^{\alpha} \Leftrightarrow \alpha^2 - 2\alpha + 1 = 0 \Leftrightarrow (\alpha-1)^2 = 0 \Leftrightarrow \boxed{\alpha = 1} \end{aligned}$$

2. En déduire la solution générale de cette équation (E).

• Abasissement de l'ordre par la méthode de Lagrange

On connaît une solution homogène  $h$  où  $h(t) = t$  qui ne s'annule pas sur  $]0, +\infty[$ . On peut rechercher toutes les solutions de (E) à l'aide de la méthode de Lagrange sous la forme  $y(t) = z(t)h(t)$  avec  $z$  deux fois dérivable inconnues :  $y = z \times h, \quad y' = z' \times h + z \times h'$  et  $y'' = z'' \times h + 2z' \times h' + z \times h''$

$$\begin{aligned} t^2 y'' - ty' + y &= 1 - \ln t \Leftrightarrow t^2(z'' \times h + 2z' \times h') - t(z \times h + zh') + zh = 1 - \ln t \\ &\Leftrightarrow t^2(z'' \times h + 2z' \times h') - t(z \times h + zh') = 1 - \ln t \end{aligned}$$

• Résolution de l'équation d'ordre 1

$$\begin{aligned} \Leftrightarrow t^2 \times t \times z'' + (2t^2 \times 1 - t \times t)z' &= 1 - \ln t \quad \text{puisque } h(t) = t \\ \Leftrightarrow t^2 Y' + t^2 Y &= 1 - \ln t \quad \text{avec } Y = z' \end{aligned}$$

• On résout (E) :  $t^3 Y' + t^2 Y = 1 - \ln t$  sur  $]0, +\infty[$  : (E)  $\Leftrightarrow Y' + \frac{1}{t} Y = \frac{1 - \ln t}{t^3}$

Solutions homogènes :  $a(t) = \frac{1}{t}$  de primitive  $A(t) = \ln t$  sur  $]0, +\infty[$ .  
 L'ensemble des solutions homogènes est  $\text{Vect}(H)$  où  $H(t) = e^{-\ln t} = \frac{1}{t}$

Solutions particulières : On cherche une solution particulière par la méthode de variation de la constante :  $Y(t) = C(t)H(t)$   
 $\begin{aligned} Y' &= C'(t)H(t) + C(t) \times (H'(t) + \frac{1}{t}H(t) + \frac{1}{t})' \\ &= \frac{1}{t}C'(t)H(t) + C(t) \times \underbrace{(H'(t) + \frac{1}{t}H(t) + \frac{1}{t})'}_{= 0} \Leftrightarrow C'(t)H(t) + C(t) \times \frac{1}{t}H(t) = \frac{1 - \ln t}{t^3} \Leftrightarrow C'(t) = \frac{1 - \ln t}{t^3} \end{aligned}$

Il suffit de prendre  $C(t) = \frac{\ln t}{t}$  et alors  $Y(t) = \frac{\ln t}{t^2}$

Solutions générales : L'expression de la solution générale est  $Y(t) = \frac{1 - \ln t}{t^3} + \frac{\ln t}{t^2} + \frac{C}{t}$  où  $C \in \mathbb{R}$

• Résolution de l'équation d'ordre 2

Dès lors :  $t^2 y' - ty' + y = 1 - \ln t \Leftrightarrow y = z \times h$  avec  $z(x) = \int^x \left( \frac{1 - \ln t}{t^2} + \frac{C}{t} \right) dt$  où  $C \in \mathbb{R}$

En utilisant une IPP avec  $\begin{cases} u'(t) = \frac{1}{t^2} & \text{soit } u(t) = -\frac{1}{t} \\ v(t) = \ln t & \text{soit } v'(t) = \frac{1}{t} \end{cases}$

$$\begin{aligned} z(x) &= -\frac{\ln x}{x} - \int^x \left( -\frac{1}{t^2} \right) dt + C \ln x + K \text{ où } K \in \mathbb{R} \\ &= -\frac{\ln x}{x} + \frac{1}{x} + C \ln x + K \end{aligned}$$

Finalement :  $t^2 y'' - ty' + y = 1 - \ln t \Leftrightarrow \boxed{y(t) = -\ln t - 1 + C \ln t + K}$  où  $(C, K) \in \mathbb{R}^2$

3. Déterminer l'unique solution  $f$  de (E) telle que  $f(1) = f'(1) = 0$

On précise les constantes à l'aide des conditions initiales :

$$\begin{cases} f(t) = -\ln t - 1 + C \ln t + Kt + Lt & \text{(et } f'(t) = -\frac{1}{t} + C(\ln t + 1) + K\text{)} \\ f(1) = 0 & \Leftrightarrow \begin{cases} -1 + K = 0 \\ -1 + C + K = 0 \end{cases} \\ f'(1) = 0 & \Leftrightarrow \begin{cases} -1 + C + K = 0 \\ -1 + C - 1 + C(\ln 1 + 1) + K = 0 \end{cases} \end{cases}$$